

제 4 장

연습문제 해답

연습문제 1.1

1. 행렬 A 의 크기는 2×3 , 행렬 D 의 크기는 3×2 .

2. -5

3. 0

4.
$$\begin{bmatrix} -10 & 7 \\ 12 & -2 \\ -4 & -2 \end{bmatrix}$$

5.
$$\begin{bmatrix} 8 \\ 0 \\ -0 \end{bmatrix}$$

6. 4차원, 성분의 개수는 120개.

7. 주어진 텐서 $T = [a_{lkij}]_{3 \times 2 \times 4 \times 5}$ 의 성분은 $a_{1111} = 1 + 1 + 1 + 1 = 4$, $a_{1112} = 1 + 1 + 1 + 2 = 5$, \dots , $a_{3245} = 3 + 2 + 4 + 5 = 14$ 이다. 이러한 성분 a_{lkij} 를 모두 더한 값 s 를 구하고자 할 때, 먼저 $l = 1$ 은 뒤의 첨자 k, i, j 의 모든 값마다 더해지므로 $1 \times (2 \times 4 \times 5)$ 을 합에 포함시켜야 한다. $l = 2$, $l = 3$ 에 대해서도 마찬가지로 계산한다. 나머지 첨자의 값에 대해서도 이렇게 생각하여 다음과 같이 구할 수 있다.

$$\begin{aligned} s &= (1 + 2 + 3) \times (2 \times 4 \times 5) \\ &\quad + (1 + 2) \times (3 \times 4 \times 5) \\ &\quad + (1 + 2 + 3 + 4) \times (3 \times 2 \times 5) \\ &\quad + (1 + 2 + 3 + 4 + 5) \times (3 \times 2 \times 4) \\ &= 1080 \end{aligned}$$

연습문제 1.2

- $\frac{1}{13}[3, -4, 12]$
- $\|\mathbf{v}\| = \sqrt{6}$ 이므로, $2 = \sqrt{6} \cos \alpha$, $1 = \sqrt{6} \cos \beta$, $-1 = \sqrt{6} \cos \gamma$ 이다. 따라서 $\cos \alpha = \frac{2}{\sqrt{6}}$, $\cos \beta = \frac{1}{\sqrt{6}}$, $\cos \gamma = \frac{-1}{\sqrt{6}}$ 이고, 이때 $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = \frac{4}{6} + \frac{1}{6} + \frac{1}{6} = 1$ 이 성립한다.
- $\frac{\sqrt{10}}{5}$
- $\|v\| \cos \theta = \sqrt{2} \cdot \frac{\sqrt{10}}{5} = \frac{2\sqrt{5}}{5}$
- $[\frac{4}{5}, 0, \frac{2}{5}]$
- $[\frac{1}{5}, -1, -\frac{2}{5}]$
- 일차종속

연습문제 1.3

- (1) 정의되지 않음 (7) $[-7]$
- $\begin{bmatrix} 24 & -6 \\ -95 & 107 \end{bmatrix}$
- $\begin{bmatrix} -16 & -6 \\ 168 & -170 \end{bmatrix}$
- (1) $[0 \ \frac{1}{3} \ \frac{1}{3} \ \frac{1}{3}]^T$ (2) $[\frac{2}{9} \ \frac{2}{9} \ \frac{2}{9} \ \frac{1}{3}]^T$
- $x = 28, y = 25, z = 20$
- (1) $\det A = 0$ (2) $x = \frac{1}{4}z + \frac{7}{12}, y = -\frac{5}{4}z + \frac{1}{12}$

연습문제 1.4

- $f(\mathbf{b}_1) = f([1, 0, -1]) = [2, 0] = [1, 1] + [1, -1] = a_{11}\mathbf{c}_1 + a_{21}\mathbf{c}_2$, $f(\mathbf{b}_2) = f([1, 1, 0]) = [0, 2] = [1, 1] - [1, -1] = a_{12}\mathbf{c}_1 + a_{22}\mathbf{c}_2$, $f(\mathbf{b}_3) = f([1, 0, 1]) = [3, 1] = 2[1, 1] + [1, -1] = a_{13}\mathbf{c}_1 + a_{23}\mathbf{c}_2$ 로부터 $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$ 이다.
- $f(\mathbf{b}_1) = f([1, 0]) = [1, 1] = 2[0, 1] + [1, -1] = a_{11}\mathbf{c}_1 + a_{21}\mathbf{c}_2$, $f(\mathbf{b}_2) = f([1, 1]) = [2, 0] = 2[0, 1] + 2[1, -1] = a_{12}\mathbf{c}_1 + a_{22}\mathbf{c}_2$ 로부터 $A = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ 이다.
- 임의의 실수 $a, b \in \mathbb{R}$ 과 벡터 $[x_1, y_1], [x_2, y_2]$ 에 대하여

$$\begin{aligned}
 f(a[x_1, y_1] + b[x_2, y_2]) &= f([ax_1 + bx_2, ay_1 + by_2]) \\
 &= [(ax_1 + bx_2) + (ay_1 + by_2), 2(ax_1 + bx_2) + 3(ay_1 + by_2)] \\
 &= a[x_1 + y_1, 2x_1 + 3y_1] + b[x_2 + y_2, 2x_2 + 3y_2] \\
 &= af([x_1, y_1]) + bf([x_2, y_2])
 \end{aligned}$$

이므로 f 는 선형사상이다. 이 선형사상의 행렬표현은

$$\begin{bmatrix} f([1, 0])^T & f([0, 1])^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$$

이다.

4. $f([0, 0] + [0, 0]) = f([0, 0]) + f([0, 0])$ 으로부터 $f([0, 0]) = 0$ 이다. 원점을 지나는 직선 $\ell: ax + by = 0$ 의 그래프는 $\{t[b, -a] \mid t \in \mathbb{R}\}$ 로 생각할 수 있고, 이 그래프의 선형사상 f 에 의한 상 $\{f(t[b, -a]) \mid t \in \mathbb{R}\} = \{t f([b, -a]) \mid t \in \mathbb{R}\}$ 는 하나의 위치벡터 $f([b, -a])$ 에 임의의 실수 t 를 곱하여 만든 벡터들의 집합이므로, 원점을 지나는 직선을 이룬다. 따라서 선형사상은 원점을 지나는 직선을 또 다른 원점을 지나는 직선으로 보낸다.

5. $f([x, y]) = [ax + by, cx + dy]$

$$\begin{aligned} 6. R_{\theta_2} \circ R_{\theta_1} &= \begin{bmatrix} \cos \theta_2 & -\sin \theta_2 \\ \sin \theta_2 & \cos \theta_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \theta_1 & -\sin \theta_1 \\ \sin \theta_1 & \cos \theta_1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \cos \theta_2 \cos \theta_1 - \sin \theta_2 \sin \theta_1 & -\cos \theta_2 \sin \theta_1 - \sin \theta_2 \cos \theta_1 \\ \sin \theta_2 \cos \theta_1 + \cos \theta_2 \sin \theta_1 & -\sin \theta_2 \sin \theta_1 + \cos \theta_2 \cos \theta_1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \cos(\theta_1 + \theta_2) & -\sin(\theta_1 + \theta_2) \\ \sin(\theta_1 + \theta_2) & \cos(\theta_1 + \theta_2) \end{bmatrix} = R_{\theta_1 + \theta_2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 7. T_y \circ T_x &= \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = R_\pi \end{aligned}$$

$$8. (A \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix})^T (A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} a & b \end{bmatrix} A^T A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} 9. f_{A_2, \mathbf{v}_2} \circ f_{A_1, \mathbf{v}_1}(\mathbf{x}) &= f_{A_2, \mathbf{v}_2}(A_1 \mathbf{x} + \mathbf{v}_1) \\ &= A_2(A_1 \mathbf{x} + \mathbf{v}_1) + \mathbf{v}_2 \\ &= A_2 A_1 \mathbf{x} + A_2 \mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2 \\ &= f_{A_2 A_1, A_2 \mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2}(\mathbf{x}) \end{aligned}$$

$$10. R_{[1, 1, 1], \pi/3} = \begin{bmatrix} \frac{4}{6} & \frac{(1-\sqrt{3})}{6} & \frac{4}{6} \\ \frac{4}{6} & \frac{4}{6} & \frac{-2}{6} \\ \frac{-2}{6} & \frac{4}{6} & \frac{4}{6} \end{bmatrix} \text{ 이므로 } [1, 0, 0] \text{의 상은 } [\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, \frac{-1}{3}] \text{이다.}$$

$$11. \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$12. \text{Im}(f) = \{x[2, 1] + y[3, 2] : x, y \in \mathbb{R}\} = \text{Span}\{[2, 1], [3, 2]\} = \mathbb{R}^2$$

$$\text{Ker}(f) = \{[x, y] : [2x + 3y, x + 2y] = [0, 0]\} = \{[0, 0]\}$$

13. $\text{null}(A) = \{[0, 0]\}$

$$\text{col}(A) = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} = \mathbb{R}^2$$

$$\text{row}(A) = \text{Span}\{[2, 3], [1, 2]\} = \mathbb{R}^2$$

14. $\text{row}(A) = \text{Span}\{[1, 2]\}$ 이고 $\text{null}(A) = \text{Span}\left\{ \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ 이므로 $[a, 2a] \begin{bmatrix} -2b \\ b \end{bmatrix} = [0]$ 이다.

15. 열변환과 행변환을 이용하여 직접 계산하여 얻은 답과 다음과 같이 파이썬으로 구한 답을 비교하여 실질적으로 같음을 확인하도록 한다.

```
from sympy import *
# init_printing(use_unicode=True)
m=Matrix([[1, -1, 3], [5, -4, -4], [7, -6, 2]])
print("행공간:", m.rowspace(), '\n')
print("열공간:", m.columnspace(), '\n')

행공간: [Matrix([[1, -1, 3]]), Matrix([[0, 1, -19]])]
열공간: [Matrix([[1], [5], [7]]), Matrix([[ -1], [-4], [-6]])]
```

연습문제 1.5

1. 직접 계산하여 답을 구한 후, 다음과 같이 파이썬으로 답을 확인할 수 있다.

```
from sympy import *
A = Matrix([[1, 3], [4, 2]])
t=symbols('t')
print("특성방정식:", A.charpoly(t).as_expr(), '\n')
print("고유값:", A.eigenvals(), '\n')
print("고유벡터:", A.eigenvects(), '\n')

특성방정식: t**2 - 3*t - 10
고유값: 5: 1, -2: 1
고유벡터: [(-2, 1, [Matrix([[ -1], [ 1]])]), (5, 1, [Matrix([[ 3/4], [ 1]])])]
```

2. 직접 계산하여 답을 구한 후, 다음과 같이 파이썬으로 답을 확인할 수 있다.

```
from sympy import *
A = Matrix([[0, -1, 0], [0, 0, 1], [-4, -17, 8]])
t=symbols('t')
print("특성방정식:", A.charpoly(t).as_expr(), '\n')
print("고유값:", A.eigenvals(), '\n')
print("고유벡터:", A.eigenvects(), '\n')
```

특성방정식: $t^3 - 8t^2 + 17t - 4$

고유값: 4: 1, $2 - \sqrt{3}$: 1, $\sqrt{3} + 2$: 1

고유벡터: $\left((4, 1, [\text{Matrix}([-1/16], [1/4], [1])]), (2 - \sqrt{3}, 1, [\text{Matrix}([-1/(-2 + \sqrt{3})]**2], [-1/(-2 + \sqrt{3})], [1])]), (\sqrt{3} + 2, 1, [\text{Matrix}([-1/(-2 - \sqrt{3})]**2], [-1/(-2 - \sqrt{3})], [1])]) \right)$

3. 특성방정식은

$$p_A(t) = t^2 - (a + d)t + (ad - bc)$$

이고 이 이차방정식의 판별식은

$$D = (a + d)^2 - 4(ad - bc) = (\text{tr}(A))^2 - 4\det(A)$$

이므로 $(\text{tr}(A))^2 - 4\det(A) > 0$ 이면 이 행렬은 서로 다른 두 고유값을 갖는다. 따라서 대각화가능하다.

4. $D = (\text{tr}(A))^2 - 4\det(A) = (a + c)^2 - 4(ac - b^2) = (a - c)^2 + 4b^2 \geq 0$ 이고, 만일 $a \neq c$ 이거나 $b \neq 0$ 이면 $D > 0$ 이므로 위의 연습문제 3으로 부터 대각화 가능하다. 만일 $a = c$ 이고 $b = 0$ 이면 주어진 행렬의 특성방정식은 $p_A(t) = (t - a)^2$ 이고 $\lambda = a$ 에 대응하는 고유공간은 \mathbb{R}^2 이므로 서로 일차독립인 2개의 고유벡터를 잡을 수 있다. 따라서 대각화가능하다.

5. 직접 계산하여 답을 구한 후, 다음과 같이 파이썬으로 답을 확인할 수 있다.

```
from sympy import *
A = Matrix([[1,6],[0,5]])
t=symbols('t')
print("특성방정식:", A.charpoly(t).as_expr(), '\n')
print("고유값:", A.eigenvals(), '\n')
print("고유벡터:", A.eigenvects(), '\n')
```

특성방정식: $t^2 - 6t + 5$

고유값: 1: 1, 5: 1

고유벡터: $\left((1, 1, [\text{Matrix}([1], [0])]), (5, 1, [\text{Matrix}([3/2], [1])]) \right)$

6. $p_A(t) = (t - 1)(t - b) - 6a = (t - 4)(t + 3)$ 으로부터 $b + 1 = 1$, $b - 6a = -12$ 이다. 그러므로 $a = 2$, $b = 0$ 이다.

$$7. \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

8. 직접 계산하여 답을 구한 후, 다음과 같이 파이썬으로 답을 확인할 수 있다.

```
from sympy import *
init_printing(use_unicode=True)
A = Matrix([[-1, -2, -2],[1, 2, 1], [-1, -1, 0]])
t=symbols('t')
print("특성방정식", A.charpoly(t).as_expr(), '\n')
```

```

print("고유벡터", A.eigenvects(), '\n')
P, D = A.diagonalize()
print("P=", P, "D=", D, '\n')
    특성방정식 t**3 - t**2 - t + 1
    고유벡터 [(-1, 1, [Matrix([[ 2], [-1], [ 1]])]), (1, 2, [Matrix([[ -1], [ 1], [ 0]]), Matrix([[ -1], [ 0], [
1]]))])
    P= Matrix([[2, -1, -1], [-1, 1, 0], [1, 0, 1]]) D= Matrix([[ -1, 0, 0], [0, 1, 0], [0, 0, 1]])
    D = P-1AP로 부터

```

$$\begin{aligned}
 A^{25} &= PD^{25}P^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \\
 &= PDP^{-1} = A
 \end{aligned}$$

9. 직접 계산하여 답을 구한 후, 다음과 같이 파이썬으로 답을 확인할 수 있다.

```

from sympy import *
init_printing(use_unicode=True)
A = Matrix([[1,2],[2,4]])
t=symbols('t')
print("특성방정식", A.charpoly(t).as_expr(), '\n')
print("고유벡터", A.eigenvects(), '\n')
P, D = A.diagonalize()
print("P=", P, "D=", D, '\n')
    특성방정식 t**2 - 5*t
    고유벡터 [(0, 1, [Matrix([[ -2], [ 1]])]), (5, 1, [Matrix([[ 1/2], [ 1]])])]
    P= Matrix([[ -2, 1], [1, 2]]) D= Matrix([[0, 0], [0, 5]])

```

10. $f_{P^{-1}AP}(t) = \det(tI - P^{-1}AP) = \det(P^{-1}(tI - A)P) = \det(tI - A) = f_A(t)$

11.

```

import numpy as np
def power_iteration(A, x, num_simulations: int):
    # A는 주어진 정사각행렬, x는 초기벡터, num_simulations는 반복실행할 횟수입니다.
    x_k = x
    for _ in range(num_simulations):
        # Ax를 계산합니다
        x_k1 = np.dot(A, x_k)
        # Ax의 크기를 계산합니다
        x_k1_norm = np.linalg.norm(x_k1)
        # x_{k+1}을 구합니다.

```

```

        x_k = x_k1 / x_k1_norm
    return x_k
def power_iteration_ev(A,x, num_simulations: int):
    x_k=x
    for _ in range(num_simulations):
        x_k1 = np.dot(A, x_k)
        x_k1_norm = np.linalg.norm(x_k1)
        x_k = x_k1 / x_k1_norm
    return np.dot(np.transpose(x_k), np.dot(A, x_k))
print("우세한 고유벡터:", power_iteration(np.array([[1, 2], [2, 1]]),
np.array([[1],[0]]), 100), '\n')
print("우세한 고유값:", power_iteration_ev(np.array([[1, 2], [2, 1]]),
np.array([[1],[0]]), 100), '\n')

```

우세한 고유벡터: [[0.70710678] [0.70710678]]

우세한 고유값: [[3.]]

12. 인접행렬은

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

이고 페이지랭크 알고리즘을 1000번 반복하여 이용하여 얻은 검색사이트의 권위 점수 순서는 다음과 같다.

```

import numpy as np
def PageRank(A, num_simulations: int):
    #  $A^T A$ 를 계산
    B = np.dot(np.transpose(A), A)
    # 행렬 A의 열을 더하여 권한벡터를 구한다.
    a_k=np.sum(A, axis=0)
    # PageRank algorithm을 적용
    for _ in range(num_simulations):
        a_k1 = np.dot(B, a_k)
        a_k1_norm = np.linalg.norm(a_k1)
        a_k = a_k1 / a_k1_norm
        # k번째 a_k를 인쇄
    return a_k
print("검색사이트의 권한:",
PageRank(np.array([[0,1, 0, 1, 0], [1,0,0,1,1], [0,1,0,0,1],
[0,0,1,0,1], [0,0,1,0,0]]), 1000))

```

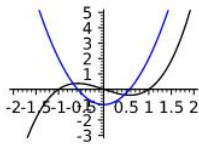
검색사이트의 권한: [0.29284432 0.39120217 0.2350792 0.46483044 0.69990964]
 따라서 검색사이트의 순위는 사이트 5, 사이트 4, 사이트 2, 사이트 1, 사이트 3 순이다.

연습문제 2.1

- (3) $x \neq 0, x \neq 2$
- (5) $4\pi + \frac{\pi}{2}$
- (4) 450°
- $l = \frac{\pi}{2}, S = \frac{3\pi}{2}$
- (5) $\sqrt{2}$ (6) -1
- e^2
- (1) $0 \leq x \leq 9$ (2) $x \neq -2, x \neq -4$
- $f^{-1}(x) = \sqrt{x^3 - 1}$, 또는 $f^{-1}(x) = -\sqrt{x^3 - 1}$. 정의역은 $x \geq 1$.
- (3) $x = \ln(2 \pm \sqrt{3})$
- (5) $\cos^{-1}(\cos(\frac{5\pi}{2})) = \cos^{-1} 0 = \frac{\pi}{2}$ (6) $-\frac{1}{2}$

연습문제 2.2

- (1) $y = -\frac{1}{2}x + \frac{3}{2}$ (2) $y = \frac{1}{4}x + 1$
- $y = 4x - 3$
- $f'(x) = 3x^2 - 1$

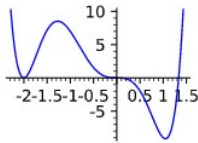


- $f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$, $x = 9$ 에서의 접선: $y = \frac{1}{6}x + \frac{3}{2}$. $\lim_{x \rightarrow 0^+} f'(x) = \infty$, $\lim_{x \rightarrow \infty} f'(x) = 0$.
- (1) $f'(t) = \frac{1}{2t}(3t+1)\sqrt{t}$ (2) $f'(x) = \frac{2x^3+17x^2+20x+1}{(x+5)^2}$
- $\frac{ds}{d\theta} \Big|_{\theta=45^\circ} = -100$.
- $\cos x$
- $\sec^2 y$
- (2) $\frac{8(x^5 \csc^2 x - 5x^4 \cot x)}{(1+x^5 \cot x)^9}$
- $y' = \frac{2x}{y}, y'' = \frac{2}{y} - \frac{4x^2}{y^3}$
- $\frac{dy}{dx} = \frac{y-x^2}{y^2-x}$, $(3/2, 3/2)$ 에서의 접선: $y = -x + 3$, $\frac{dy}{dx} = 0$ at $(\sqrt[3]{2}, \sqrt[3]{4})$

12. $\frac{dy}{dx} = y \left(\frac{2}{x} - \frac{1}{3(2-x)} - \frac{8x}{1+x^2} \right)$, $(1, \frac{1}{16})$ 에서의 접선: $y = -\frac{7}{48}(x-1) + \frac{1}{16} = -\frac{7}{48}x + \frac{5}{24}$.
13. $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{x \ln x}$
14. $\frac{dy}{dx} = -\frac{2}{\ln 2} \tan x$
15. e^{-2}
16. $\frac{1}{6}$
17. (3) $\frac{1}{|x|\sqrt{x^2-1}(\csc^{-1} x)^2}$
18. (3) $x^x \left((\ln x)^2 + \ln x + \frac{1}{x} \right) x^{x^x}$

연습문제 2.3

1. $-\frac{60}{\sqrt{85}}$ ft/sec
2. $\frac{132}{125}$ rad/sec
3. (1) $\frac{dh}{dt} = \frac{32}{\pi h^2}$ (2) $\frac{1}{2\pi}$
4. $\frac{\pi}{90}$
5. $18\pi \text{ cm}^3$
6. $(-\infty, -2)$: 감소, $(-2, 0)$: 증가, $(0, 1)$: 감소, $(1, \infty)$: 증가
7. (3) 변곡점 $t = \frac{1}{K} \ln A$, 위로 오목 $t < \frac{1}{K} \ln A$, 아래로 오목 $t > \frac{1}{K} \ln A$,
8. 극댓값 $f(-1) = 2$, 극솟값 $f(1) = -2$
- 9.



10. 최댓값 $f(\frac{3}{2}) = \frac{27}{8e^3}$, 최솟값 $f(4) = \frac{64}{e^8}$
11. 20,000 단위
12. (1) $f(0) = 125000$ (2) $t = 40$

연습문제 2.4

3. (1) 6 (2) $\frac{15}{2}$ (3) 0
4. (1) $-\pi$ (2) $1 - \frac{\pi}{2}$
5. (1) $-\frac{1}{\sin x} + C$ (3) $x - \tan^{-1} x + C$

7. (3) $x \tan^{-1} x - \frac{1}{2} \ln(1 + x^2) + C$
 8. (2) -1 (3) 0
 9. (2) $\frac{16}{3} - \frac{4\sqrt{2}}{3}$

연습문제 2.5

1. $\frac{125}{6}$
 2. $\frac{9}{2}$
 3. $\frac{2}{3}$
 4. $V = \int_0^8 A(y) dy = \int_0^8 \pi x^2 dy = \int_0^8 \pi y^{\frac{2}{3}} dy = \frac{96\pi}{5}.$
 5. $L = \int_1^e \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx = \int_1^e \sqrt{1 + \left(2x - \frac{1}{8x}\right)^2} dx = \int_1^e \sqrt{\left(2x + \frac{1}{8x}\right)^2} dx$
 $= \int_1^e \left(2x + \frac{1}{8x}\right) dx = \left[x^2 + \frac{1}{8} \ln x\right]_1^e = e^2 - \frac{7}{8}$
 6. $L = \int_0^1 \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt = \int_0^1 \sqrt{36t^2 + 36t^4} dt = \int_0^1 6t \sqrt{1 + t^2} dt$
 $= 3 \int_1^2 \sqrt{u} du = 2(2\sqrt{2} - 1)$
 9. (2) 변수분리법을 이용하여 $(4y - \cos y) dy = 3x^2 dx$ 로 두고 양변에 적분을 취하면 일반해 $2y^2 - \sin y = x^3 + C$ 를 얻는다. 여기에 주어진 초기값을 대입하면 $c = 0$ 이다. 따라서 초기값 문제의 해는 $2y^2 - \sin y = x^3$ 이다.
 (3) 변수분리법을 이용하여 $\frac{1}{y^2} dy = -4x dx$ 로 두고 양변에 적분을 취하면 일반해 $-\frac{1}{y} = -2x^2 + C$ 를 얻는다. 여기에 주어진 초기값을 대입하면 $C = -1$ 이다. 따라서 초기값 문제의 해는 $y = \frac{1}{2x^2 + 1}$ 이다.
 10. 주어진 미분방정식을 다음과 같이 양변에 변수를 분리하여 나타낸다.

$$\frac{3y^3 + 2}{y} dy = e^x dx, \quad \text{즉,} \quad \left(3y^2 + \frac{2}{y}\right) dy = e^x dx.$$

이제 양변에 적분을 취하여 계산하면

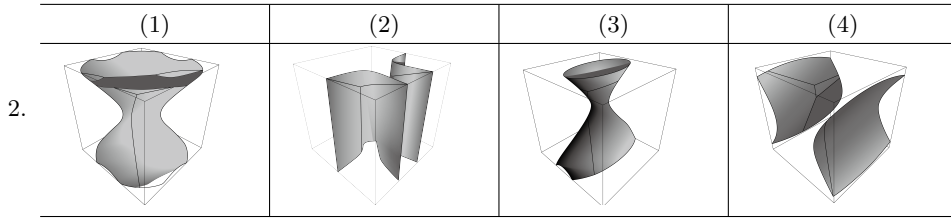
$$y^3 + 2 \ln |y| = e^x + C$$

로 일반해를 얻는다.

- (1) 일반해에 주어진 초기조건을 대입하면 $1 + 0 = 1 + C$ 으로부터 $C = 0$ 이므로, 특수해는 $y^3 + 2 \ln |y| = e^x$ 이다.
 (2) 일반해에 주어진 초기조건을 대입하면 $-1 + 0 = 1 + C$ 으로부터 $C = 2$ 이므로, 특수해는 $y^3 + 2 \ln |y| = e^x + 2$ 이다.

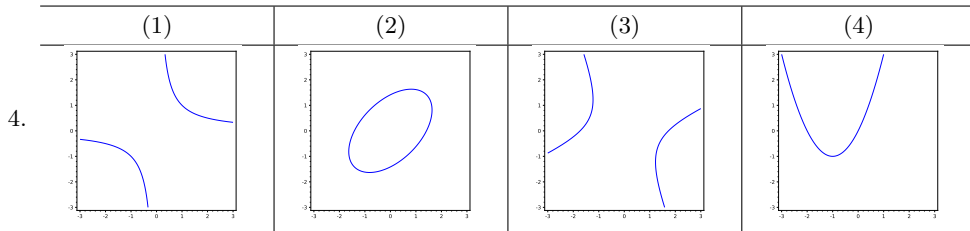
연습문제 3.1

1. (1) $\frac{1}{2}\|\vec{PQ} \times \vec{PR}\| = \frac{1}{2}\|(-1, 0, 1) \times (0, -1, 1)\| = \frac{\sqrt{3}}{2}$
- (2) $\frac{1}{6}|\vec{OP} \cdot (\vec{OQ} \times \vec{OR})| = \frac{1}{3}$
- (3) $\ell(t) = Q + t(R - Q) = (0, 1, 1) + t(1, -1, 0) = (t, 1 - t, 1), t \in \mathbb{R}$
- (4) $|\text{Proj}_{\vec{OP} \times \vec{QR}}(\vec{OQ})| = |\text{Proj}_{(0,0,-2)}(0, 1, 1)| = \left| \frac{(0,0,-2) \cdot (0,1,1)}{\sqrt{(0,0,-2) \cdot (0,0,-2)}} \right| = 1$
- (5) 법벡터 $N = \vec{PQ} \times \vec{PR} = (1, 1, 1)$ 이고 $P(1, 1, 0)$ 을 지나는 평면이므로 $(1, 1, 1) \cdot (x - 1, y - 1, z) = 0$ 으로부터 $x + y + z = 2$ 이다.
- (6) $|\text{Proj}_{\vec{PQ} \times \vec{PR}}(\vec{OP})| = \left| \frac{(1,1,1) \cdot (1,1,0)}{\sqrt{(1,1,1) \cdot (1,1,1)}} \right| = \frac{2}{\sqrt{3}}$



3. 원기둥 $x^2 + y^2 = 1$ 을 매개화하면 $(\cos \theta, \sin \theta, z)$ 이 되고 이 점들이 $z = x^2 - y^2$ 을 만족해야 하므로 $z = \cos^2 \theta - \sin^2 \theta = \cos 2\theta$ 이다. 따라서 이 곡선의 매개화는

$$\ell(\theta) = (\cos \theta, \sin \theta, \cos 2\theta), \quad 0 \leq \theta < 2\pi$$



5. 직접 계산하면 됨
6. 평면위의 원 $x^2 + y^2 = r^2$ 위의 점 $(x(t), y(t))$ 를 생각하면 $(x(t), y(t)) \cdot (x(t), y(t)) = r^2$ 을 만족한다. 주어진 매개화가 t 에 대해 미분가능하다고 하고 이를 미분하면 $(x'(t), y'(t)) \cdot (x(t), y(t)) = 0$ 이다. 즉 원 위의 한 점에서의 접선과 위치벡터는 항상 서로 수직하다.
7. $r'(t) = e^t(\cos t, \sin t) + e^t(-\sin t, \cos t)$ 이므로 $\|r'(t)\| = \sqrt{e^{2t} + e^{2t}} = \sqrt{2}e^t$ 이다. 따라서 호의 길이는

$$\int_0^{\pi/2} \sqrt{2}e^t dt = \sqrt{2}(e^{\pi/2} - 1)$$

이다. 호의 길이 함수 $s(t) = \int_0^t \|r'(t)\| dt = \sqrt{2}(e^t - 1)$ 의 역함수는 $t(s) = \ln(1 + s/\sqrt{2})$ 이므로 호장재매개곡선은

$$\mathbf{r}(s) := \mathbf{r}(\ln(1 + s/\sqrt{2})) = (1 + s/\sqrt{2}) \left(\cos(\ln(1 + s/\sqrt{2})), \sin(\ln(1 + s/\sqrt{2})) \right)$$

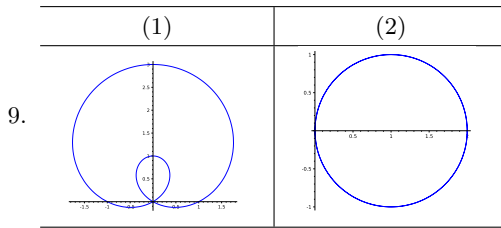
이다.

8. $T(t) = \left(-\frac{4}{5} \sin t, -\cos t, \frac{3}{5} \sin t\right)$

$$\mathbf{r}''(t) = \left(-\frac{4}{5} \cos t, \sin t, \frac{3}{5} \cos t\right), \quad \kappa = \|\mathbf{r}''(t)\| = 1, \quad N(t) = \mathbf{r}''(t)$$

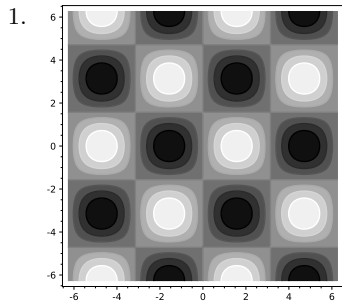
$$B(t) = T(t) \times N(t) = \left(-\frac{3}{5}, 0, \frac{4}{5}\right)$$

접촉원의 반지름은 1이고, 중심은 $\mathbf{r}(\pi/2) + \frac{1}{\kappa}N(\pi/2) = (0, 0, 0) + (0, 1, 0) = (0, 1, 0)$ 이다.

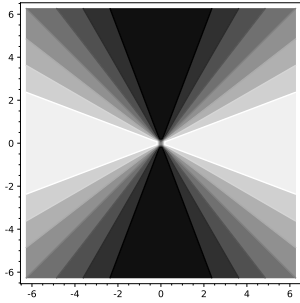


10. $P(1, 1, 1)$ 을 원기둥좌표로 나타내면 $(r, \theta, z) = (\sqrt{2}, \frac{\pi}{4}, 1)$ 이고, $Q(1, -1, \sqrt{2})$ 를 구면좌표계로 나타내면 $(\rho, \theta, \phi) = (2, \frac{7\pi}{4}, \frac{\pi}{4})$ 이다.

연습문제 3.2



2. $\lim_{(x,0) \rightarrow (0,0)} f(x, 0) = 1, \quad \lim_{(0,y) \rightarrow (0,0)} f(0, y) = -1$ 이므로 연속이지 않음



3. $f_x(0, 0) = 0, f_y(0, 0) = 1, f_{xx}(0, 0) = 0, f_{xy}(0, 0) = 1, f_{yy}(0, 0) = 0$

4. $\nabla f(x, y) = (e^{-y}, -xe^{-y} + 5)$ 이므로

$$D_v f(0, 0) = \nabla f(0, 0) \cdot v = (1, 5) \cdot (1, 1) = 6$$

5. (0, 0)에서 기울기벡터는 (0, 0)이고 1차근사식은

$$(x, y) \mapsto 0$$

2차근사식은

$$(x, y) \mapsto xy$$

이다.

6. `var('x y t')`
`x = function('x')(t)`
`y = function('y')(t)`
`x=t^2 + t`
`y= cos(t)`
`f(u,v) = u^2 + v^3`

연쇄법칙을 사용해 미분하면

$$4t^3 - 3 \cos(t)^2 \sin(t) + 6t^2 + 2t$$

이고 $t = 0$ 을 대입하면 0이다.

7. 주어진 곡면의 그래프는 $f(x, y, z) = xy - z = 0$ 으로 주어지는 0-등위면이므로 이 곡면의 주어진 점 (0, 0, 0)에서의 법벡터는 $\nabla f(0, 0, 0) = (0, 0, -1)$ 이고 (0, 0, 0)을 지나는 평면이므로 접평면의 방정식은 $z = 0$ 이다.

8. $\nabla f(x, y) = (y + 2, 2y + x + 3) = (0, 0)$ 으로부터 $(x, y) = (1, -2)$ 가 유일한 임계점이다. 이 점에서 헤세 행렬을 구하면

$$H_f(1, -2) = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

이고 $\det(H_f(1, -2)) = -1 < 0$ 이므로 주어진 점은 안장점이다.

9. $\nabla f(x, y) = (2x - 1, 4y) = (0, 0)$ 으로부터 주어진 영역에 놓인 임계점은 $(1/2, 0)$ 뿐이고 이 점에서의 함수값은 $f(1/2, 0) = -1/4$ 이다. 이제 제약조건 $x^2 + y^2 = 4$ 일 때 함수 $f(x, y)$ 의 최대값과 최소값을 구하자. $\nabla g(x, y) = (2x, 2y) // \nabla f(x, y)$ 로부터 $(2x - 1, 4y) = \lambda(2x, 2y)$ 이고 이를 풀면 $2y(2 - \lambda) = 0$ 으로부터 $y = 0$ 이든지 $\lambda = 2$ 이다. $y = 0$ 이면 제약조건으로부터 $x = \pm 2$ 가 된다. $\lambda = 2$ 이면 $x = -\frac{1}{2}, y = \pm \frac{\sqrt{15}}{2}$ 이다. 그러므로 라그랑주승수법을 만족하는 점은 $(\pm 2, 0), (\frac{1}{2}, \pm \frac{\sqrt{15}}{2})$ 등 4개이다. $f(2, 0) = 2, f(-2, 0) = 6, f(-\frac{1}{2}, \pm \frac{\sqrt{15}}{2}) = 1/4 + 15/2 + 1/2 = 33/4$ 이므로 최댓값은 $(-\frac{1}{2}, \pm \frac{\sqrt{15}}{2})$ 에서 $33/4$, 최솟값은 $(1/2, 0)$ 에서 $-1/4$ 이다.
10. $P(x_0, 0)$ 에서 타원 위의 점 (x, y) 까지의 거리의 제곱을 $f(x, y)$ 라 두면 $f(x, y) = (x - x_0)^2 + y^2$ 이 되고 주어진 문제는 제약조건 $4x^2 + 9y^2 = 36$ 일 때 함수 $f(x, y)$ 의 최솟값을 구하는 것이다.

연습문제 3.3

- $\int_{-2}^2 \int_{x^2}^{16-x^2} 1 dy dx = \frac{160}{3}$
- $\int_0^\pi \int_0^1 \cos x e^y dy dx = 0$
- $\int_0^2 \int_0^{y^2} \sin(y^3) dx dy = -\frac{1}{3} \cos(8) + \frac{1}{3}$
- 반지름이 1인 원반 중 제 1사분면에 놓인 부분이므로 $\int_0^{\pi/2} \int_0^1 r \sqrt{1-r^2} dr d\theta = \frac{\pi}{6}$
- $\int_0^{\pi/4} \int_0^2 \frac{r}{1+r^2} dr d\theta = \frac{\pi \ln(5)}{8}$

연습문제 3.4

- ```
import numpy as np
from sklearn.linear_model import LinearRegression
x = np.array([3, 4, 5, 6, 7, 8]).reshape((-1, 1))
y = np.array([35, 50, 45, 64, 66, 70])
model = LinearRegression().fit(x, y)
print('slope: m=', model.coef_, 'intercept: b=', model.intercept_, '\n')
print("10시간 공부한 경우 성적 예측:", 10* model.coef_ + model.intercept_, '\n')
```

slope: m= [6.91428571] intercept: b= 16.971428571428575

10시간 공부한 경우 성적 예측: [86.11428571]

2. `import numpy as np`

`from sklearn.linear_model import LinearRegression`

`x = [[2, 1], [3, 1.5], [4, 1], [5, 2], [6, 1], [7,2]]`

`y = [40, 60, 55, 75, 80,70]`

`x, y = np.array(x), np.array(y)`

`model = LinearRegression().fit(x, y)`

`print('slope: (w1, w2)=', model.coef_, 'intercept: b=', model.intercept_)`

slope: (w1, w2)= [6.30829016 2.04663212] intercept: b= 32.04663212435231